

①9 RÉPUBLIQUE FRANÇAISE
INSTITUT NATIONAL
DE LA PROPRIÉTÉ INDUSTRIELLE
PARIS

①1 N° de publication :
(à n'utiliser que pour les
commandes de reproduction)

2 611 832

②1 N° d'enregistrement national :

87 02935

⑤1 Int Cl⁴ : F 16 C 1/22, 1/14; B 60 K 23/02; F 16 B 21/16.

⑫

DEMANDE DE CERTIFICAT D'UTILITÉ

A3

②2 Date de dépôt : 4 mars 1987.

③0 Priorité :

④3 Date de la mise à disposition du public de la
demande : BOPI « Brevets » n° 36 du 9 septembre 1988.

⑥0 Références à d'autres documents nationaux appa-
rentés :

⑦1 Demandeur(s) : Société dite : SILA TELECOMANDI S.r.l.
— IT.

⑦2 Inventeur(s) : Oreste Brero.

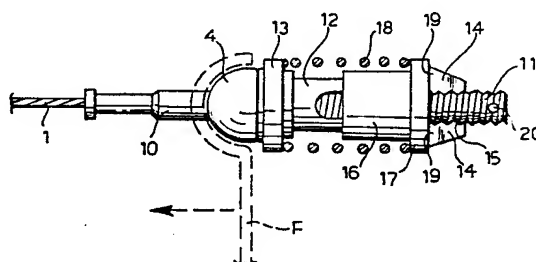
⑦3 Titulaire(s) :

⑦4 Mandataire(s) : Société de Protection des Inventions.

⑤4 Dispositif de réglage de la tension de fonctionnement de commandes flexibles, en particulier de commandes flexibles pour véhicules automobiles.

⑤7 Le dispositif comprend un câble 1, dont une extrémité est associée à un corps de forme généralement allongée 10, susceptible d'être relié à un organe mobile F, comprenant : un corps à manchon 12 susceptible d'être calé sur ledit corps de forme généralement allongée 10 et de coopérer, dans le rapport de transmission de poussée 4 avec ledit organe mobile F, et des moyens d'engagement 11, 14, 15, entre ledit corps de forme généralement allongée 10 et ledit corps à manchon 12, pouvant être commandés sélectivement entre une position d'ouverture et une position de fermeture.

Les commandes sont associées à l'embrayage à friction ou à l'accélérateur.



FR 2 611 832 - A3

D

DISPOSITIF DE REGLAGE DE LA TENSION DE FONCTIONNEMENT
DE COMMANDES FLEXIBLES, EN PARTICULIER DE COMMANDES
FLEXIBLES POUR VEHICULES AUTOMOBILES.

La présente invention se rapporte aux dispositifs qui permettent de régler la tension de fonctionnement de commandes flexibles, telles que celles utilisées pour commander l'embrayage à friction ou l'accélérateur d'une automobile.

Ces commandes comprennent essentiellement un câble métallique monté de telle sorte qu'il puisse glisser à l'intérieur d'une gaine tubulaire flexible, et ayant une extrémité reliée à l'organe qui actionne la commande (par exemple la pédale d'embrayage ou la pédale d'accélérateur d'une voiture) et l'extrémité opposée reliée à l'organe commandé (par exemple, ce qui est appelé la "fourche" et qui permet de désenclencher l'embrayage à friction ou le levier qui commande l'orientation de la vanne à papillon du carburateur d'une voiture).

La figure 1, qui illustre la technique connue, montre une solution de montage d'une commande flexible comprenant un câble 1, dont est représentée l'extrémité reliée à un organe mobile tel que la fourche F, qui permet de commander le désenclenchement de l'embrayage à friction d'une voiture.

Dans ce but, est associé à l'extrémité du câble, un corps de forme généralement allongée 2 dont l'extrémité opposée au câble 1 présente un filetage 3.

Le corps 2 traverse l'encoche (comme on le voit explicitement sur les figures) dont est dotée l'extrémité libre de la fourche F.

Sur l'extrémité filetée 3 du corps 2 est calé un élément de centrage 4, ayant une conformation complémentaire avec la conformation, généralement arquée, de l'extrémité libre de la fourche F.

- 2 -

De plus, sur l'extrémité 3 du corps 2 sont vissés un écrou 5 et un contre-écrou 6 qui bloquent le corps 2 par rapport à l'élément de centrage 4, s'opposant au mouvement d'extraction du corps 2 par la fourche F, provoqué par une traction exercée sur le câble 1, en vue de commander l'oscillation de la fourche F dans le sens indiqué par la flèche à la figure 1. En d'autres termes, l'écrou 5 et le contre-écrou 6 ont pour fonction de stabiliser la liaison entre l'extrémité du câble 1 et la fourche F, destinée à être commandée par ce même câble.

La tension de fonctionnement de la commande flexible peut être réglée au moment du montage de la commande elle-même, en faisant varier la position de l'écrou 5 et du contre-écrou 6 sur la partie filetée 3 du corps allongé 2.

Il s'agit en général d'une opération nécessitant un temps relativement long ainsi qu'une grande habileté de la part de celui qui l'effectue, au point d'en exclure la possibilité de réalisation par un simple automobiliste, par exemple.

La présente invention a pour objet de fournir un dispositif de réglage de la tension de fonctionnement de commandes flexibles comprenant un câble, dont une extrémité est associée à un corps de forme généralement allongée susceptible d'être relié à un organe mobile, qui permette de simplifier au maximum l'opération de montage et de réglage de la commande. Ainsi, dans le cas de l'application à commandes flexibles montées sur des voitures, l'opération de réglage peut être facilement effectuée même par le simple automobiliste, sans qu'il soit nécessaire de recourir à des techniciens spécialisés.

D'après la présente invention, cet objet

- 3 -

est atteint par un dispositif du type spécifié ci-dessus, caractérisé par le fait qu'il comprend :

5 - un corps à manchon susceptible d'être calé sur ledit corps de forme généralement allongée et de coopérer, dans le rapport de transmission de poussée avec ledit organe mobile, et

10 - des moyens d'engagement entre ledit corps de forme généralement allongée et ledit corps à manchon, pouvant être commandés sélectivement entre une position d'ouvertures, dans laquelle on peut faire glisser le corps de forme généralement allongée à l'intérieur du corps à manchon par un réglage de la tension de fonctionnement de la commande flexible, et une position de fermeture, dans laquelle
15 le corps de forme généralement allongée est bloqué à l'intérieur du corps à manchon.

La description qui suit, donnée uniquement à titre d'exemple non limitatif, fera apparaître d'autres caractéristiques et avantages de la présente
20 invention, en faisant référence aux dessins, dans lesquels :

25 - la figure 1, à laquelle on s'est déjà reporté dans l'introduction de la présente description, illustre un dispositif de réglage d'après la technique connue, et

 - les figures 2 et 3 illustrent la structure du dispositif de réglage d'après l'invention, dans deux conditions de fonctionnement différentes.

30 Sur les figures 2 et 3, les mêmes références 1, 4 et F ont été utilisées pour indiquer le câble, l'élément de centrage et la fourche déjà mentionnés dans la description relative à la figure 1.

35 Sur les figures 2 et 3, on a indiqué par la référence 10 un corps de forme généralement

allongée relié à une extrémité du câble 1 et inséré à l'intérieur de l'élément de centrage 4 et de l'extrémité libre de la fourche F, dans une disposition pratiquement analogue à celle du corps 2 de la figure 1.

La partie correspondant au filetage 3 qui termine le corps 2 situé à l'opposé du câble 1 est constituée, dans le dispositif décrit par la présente invention, par une denture, portant la référence 11, située à l'extrémité du corps 10.

La denture 11 peut également avoir la forme d'un filet hélicoïdal. En règle générale, en utilisant le mot "denture" lorsqu'il est fait référence aux figures 2 et 3, on a voulu indiquer que le corps 10 du dispositif de l'invention présente (pour des motifs qui se révéleront plus clairs dans la suite du texte) des nervures ou des sculptures superficielles d'une profondeur ou d'une hauteur généralement supérieures à celle d'un filetage, tel que le filetage 3 situé sur le corps 2 de la figure 1 qui permet le vissage de l'écrou 5 et du contre-écrou 6.

La référence 12 indique un corps à manchon calé sur le corps 10. L'extrémité opposée à la denture 11 du corps du manchon 12, appuie contre l'élément de centrage 4 et est munie d'une bride périphérique 13. A l'autre extrémité, c'est-à-dire l'extrémité orientée vers la denture 11, le corps à manchon 12 est divisé en plusieurs griffes souples 14 (deux dans l'exemple illustré). Sur sa partie orientée vers l'intérieur du corps à manchon 12, chacune des griffes est munie d'une denture 15 correspondant à la denture 11 terminant le corps allongé 10.

On peut obtenir les caractéristiques nécessaires de malléabilité élastique pour les griffes

14 en fabriquant le corps à manchon 12 en un seul morceau de matériau plastique estampé. Un matériau analogue peut être utilisé pour réaliser le corps allongé 11.

5 La structure du corps à manchon 12 est donc telle que, lorsque les griffes 14 sont en position de fermeture, c'est-à-dire dans la position illustrée à la figure 2, la denture 15 coopère avec la denture 11, bloquant ainsi le corps allongé 10
10 à l'intérieur du manchon 12. Les griffes 14 peuvent cependant être écartées, comme cela est schématiquement illustré à la figure 3, écartant alors la denture 15 de la denture 11 et permettant le déplacement axial du corps allongé 10 à l'intérieur
15 du manchon 12.

 La référence 16 indique un corps à anneau de préférence réalisé également en matériau plastique, calé de façon à pouvoir coulisser sur le manchon 12. A son extrémité orientée vers les griffes 14,
20 l'anneau 16 est muni d'une bride 17, pratiquement identique à la bride 13 du manchon 12.

 Entre les brides 13 et 17 agit un ressort hélicoïdal 18 qui a pour fonction de pousser le corps à anneau 16 vers les extrémités libres des
25 griffes 14, de façon élastique.

 Le mouvement du corps à anneau 16 provoqué par le ressort 18 est contrecarré par des saillies à dents 19 dont chaque griffe 14 est munie sur sa partie orientée vers l'extérieur du corps à manchon
30 12. Chacune de ces saillies constitue un élément d'arrêt qui empêche le corps à anneau 16 de sortir du corps à manchon 12.

 Lorsqu'il se trouve en position d'appui contre les saillies dentées 19, le corps à anneau
35 16 enserme les griffes 14, en les pressant contre

- 6 -

le corps allongé 10, qui se trouve ainsi bloqué par rapport au corps à manchon 12.

Par contre, lorsque le corps à anneau 16 est poussé vers la bride 13, comprimant ainsi le ressort 18, comme cela est schématiquement illustré à la figure 3, les griffes 14 sont libres, et peuvent alors être écartées, ce qui les éloigne du corps allongé 10. Dans de telles conditions, facilement réalisables par un opérateur au moment du montage de la commande flexible, on peut faire coulisser le corps allongé 10 librement à l'intérieur du corps à manchon 12, afin de régler la tension de fonctionnement de la commande même.

Lorsque la tension de fonctionnement désirée est obtenue, on peut de nouveau laisser le corps à anneau 16 libre de coulisser sur le corps à manchon 12, sous l'action du ressort 18. Du fait qu'il avance vers les saillies dentées 19, le corps à anneau 16 met de nouveau les griffes 14 en position de serrage sur le corps allongé 10, ce qui fait que la denture 15 est de nouveau en prise avec la denture 11.

Dans ces conditions, le corps allongé 10 et le corps à manchon 12 sont donc fixes l'un par rapport à l'autre, ce qui fait qu'une action de traction exercée sur le câble 11, et par conséquent sur le corps allongé 10, se transmet de la même façon au corps à manchon 12, qui appuie sur l'élément de centrage 4 et est donc en mesure de transférer cette action de traction sur la fourche F.

La profondeur des dentures 11 et 15 est conçue de telle sorte que la liaison qui s'établit entre les corps 10 et 12 soit solide, de façon à résister aux sollicitations de glissement relatif liées à l'utilisation du dispositif de l'invention

pour la commande flexible de l'embrayage à friction d'une voiture.

Lorsque, après une utilisation prolongée, il devient nécessaire de régler la tension de fonctionnement de la commande, le corps à anneau 5 peut être de nouveau poussé vers la bride 13, en exerçant une force contraire à celle exercée par le ressort 18, de façon à remettre le dispositif dans l'état illustré à la figure 3, où la tension 10 de fonctionnement de la commande peut être réglée avec précision, en faisant coulisser le corps allongé 10 à l'intérieur du corps à manchon 12. Lorsque le réglage désiré a été obtenu, le corps à anneau 16 peut être relâché, de façon à rétablir l'état 15 de liaison solide illustré à la figure 2.

Un autre développement avantageux de la présente invention prévoit que l'extrémité libre du corps allongé 10 présente une forme d'accrochage, tel qu'un trou 20, qui permette de coupler au corps 20 allongé 10, un dispositif dynamométrique (dont seul le crochet d'attache D est illustré schématiquement à la figure 3), dont le but est de mesurer avec 25 précision la valeur de la tension de fonctionnement introduite dans la commande lors de l'opération de réglage.

La description qui précède prouve que le dispositif de la présente invention permet de réaliser, de façon particulièrement simple et fonctionnelle, le réglage de la tension de 30 fonctionnement d'une commande à câble flexible, du type de celles couramment montées sur les automobiles pour contrôler le fonctionnement de l'embrayage à friction et de l'accélérateur du véhicule même.

35 Il est évident que les effets de la présente

invention s'étendent aux modèles qui permettent d'obtenir les mêmes résultats, en utilisant le même concept innovateur, et plus particulièrement à ces modèles dans lesquels le mouvement du corps à anneau 5 16 sur le corps à manchon 12 est commandé selon des critères différents de ceux utilisés dans l'exemple illustré (ressort hélicoïdal). Par exemple, le corps à anneau 16 et le corps à manchon 12 pourront être munis, d'après une solution entrant dans le 10 cadre de la présente invention, de nervures ou de filets hélicoïdaux réalisant un couplage à vis femelles à pas long.

REVENDICATIONS

1. Un dispositif pour régler la tension de fonctionnement de commandes flexibles comprenant un câble (1) dont une extrémité est associée à un corps de forme généralement allongée (2, 10) susceptible d'être relié à un organe mobile (F), caractérisé par le fait qu'il comprend :
- un corps à manchon (12) susceptible d'être calé sur ledit corps de forme généralement allongée (10) et de coopérer dans le rapport de transmission de poussée (4) avec ledit organe mobile (F), et
 - des dispositifs d'engagement (11, 14, 15), interposés entre ledit corps de forme généralement allongée (10) et ledit corps à manchon (12), pouvant être commandés sélectivement entre une position d'ouverture (figure 3), dans laquelle on peut faire coulisser le corps à manchon (12), réglant ainsi la tension de fonctionnement de la commande flexible, et une position de fermeture (figure 2), dans laquelle le corps de forme généralement allongée (10) est bloqué à l'intérieur du corps à manchon (12).
2. Un dispositif selon la revendication 1, caractérisé par le fait que ledit corps à manchon (12) comprend au moins un élément à griffe (14) susceptible de coopérer avec ledit corps de forme généralement allongée (10) pour bloquer celui-ci par rapport au corps à manchon (12).
3. Un dispositif selon la revendication 2, caractérisé par le fait que ledit élément à griffe au moins (14) et ledit corps de forme généralement allongée (10) sont munis de formations de surface complémentaires (11, 15) susceptibles d'être couplées

sélectivement entre elles, dans ladite position de fermeture.

4. Un dispositif selon l'une quelconque des revendications 1 à 3, caractérisé par le fait
5 que ledit corps à manchon (12) est muni de plusieurs griffes (14) souples, et caractérisé par le fait que sur ledit corps à manchon (12) est calé, de façon à pouvoir coulisser, un corps annulaire (16) susceptible d'appuyer lesdites griffes (14)
10 sur ledit corps de forme généralement allongée (10).

5. Un dispositif selon la revendication 4, caractérisé par le fait que lesdites griffes souples (14) présentent des extrémités libres respectives se faisant face, et caractérisé par
15 le fait que ledit corps annulaire (16) est mobile dans la direction desdites extrémités libres des griffes (14), pour presser lesdites griffes (14) sur ledit corps de forme généralement allongée (10).

6. Un dispositif selon la revendication 5, caractérisé par le fait que, dans la disposition d'utilisation, ledit corps à manchon (12) présente une première extrémité (13) orientée vers ledit organe mobile (F), et une seconde extrémité définie par lesdites extrémités libres des griffes (14),
20 et caractérisé par le fait qu'il existe des dispositifs élastiques (18) agissant entre ladite première extrémité (13) et ledit corps annulaire (16) pour pousser le corps annulaire (16) même vers les extrémités libres des griffes (14).
25

7. Un dispositif selon la revendication 6, caractérisé par le fait qu'au moins une desdites griffes (14) est munie d'une butée (19) susceptible d'arrêter le mouvement du corps annulaire (16) provoqué par lesdits dispositifs élastiques (18).
30

8. Un dispositif selon l'une quelconque
35

des revendications précédentes, utilisable avec un dispositif dynamométrique (D) susceptible de relever l'intensité de la tension de fonctionnement imprimée à la commande, caractérisé par le fait
5 que ledit corps de forme généralement allongée (10) est muni d'une formation d'accrochage (20) pour ledit dispositif dynamométrique (D).

FIG 1

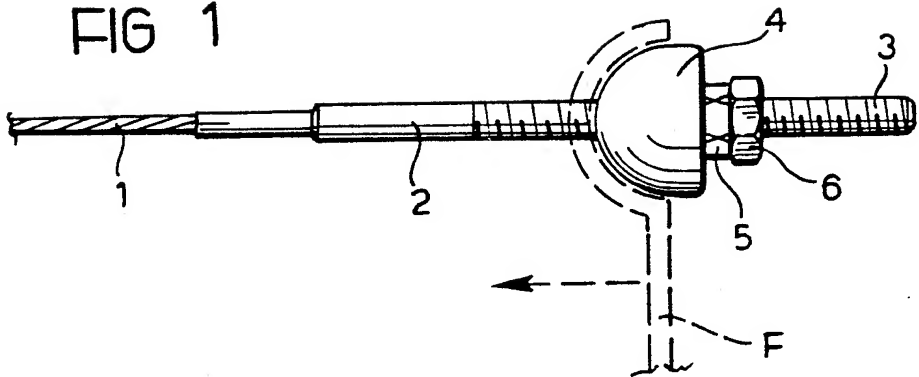


FIG. 2

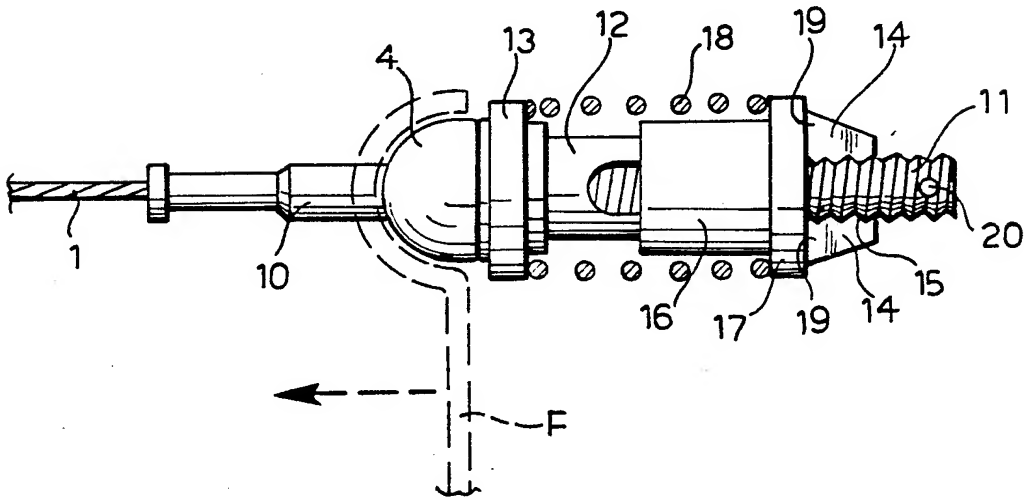
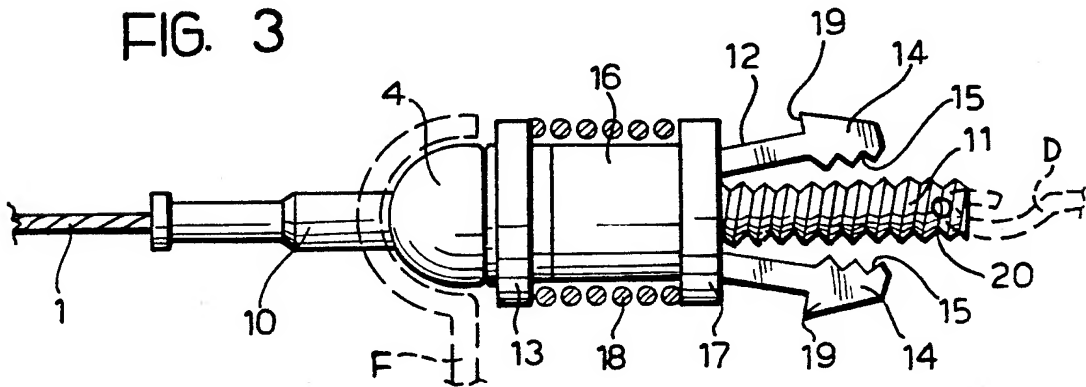


FIG. 3



PUB-NO: FR002611832A3
DOCUMENT-IDENTIFIER: FR 2611832 A3
TITLE: Device for adjusting the
operating tension of
flexible controls, in
particular of flexible
controls for motor vehicles
PUBN-DATE: September 9, 1988

INVENTOR-INFORMATION:

NAME	COUNTRY
BREPO, ORESTE	N/A

ASSIGNEE-INFORMATION:

NAME	COUNTRY
SILA TELECOMANDI SRL	IT

APPL-NO: FR08702935

APPL-DATE: March 4, 1987

PRIORITY-DATA: FR08702935A (March 4, 1987)

INT-CL (IPC): F16C001/22

EUR-CL (EPC): F16C001/22 , F16D023/12 ,
F16E037/08

US-CL-CURRENT: 74/478 , 74/513

ABSTRACT:

The device comprises a cable 1, one end of which is associated with a body of overall elongate shape 10, capable of being connected to a movable member F comprising: a body with a sleeve 12 capable of being wedged onto the said body of overall elongate shape 10 and of interacting, in respect of the transmission of thrust 4, with the said movable member F, and engagement means 11, 14, 15 between the said body of overall elongate shape 10 and the said body with a sleeve 12, being capable of being controlled selectively between an open position and a closed position.

The controls are associated with the friction clutch or with the accelerator.